

- **Genauigkeitsuntersuchung in Abhängigkeit von der gewählten Armhaltung**
 - Simulation der Messdaten über Denavit-Hartenberg-Transformation (DH)
 - Prädiktion der 3D-Messgenauigkeit über Monte-Carlo-Simulation
- **Kalibrierung des 7-DOF-Messarms ROMER Infinite 2.0**
 - Kleinste-Quadrate Schätzung der arm-spezifischen Kalibrierparameter (29 Parameter der DH-Transformation)
- **Simultane Prüfung und Kalibrierung von Scanner und Messarm**
 - Entwicklung eines Prüf-/Kalibrierfeldes für Messarm-Scanner-Kombinationen

