

6-DOF Navigation

■ Methoden:

- Navigation von Messmitteln
- Synchronisation von Messmitteln
- Entwicklung eines hochpräzisen Systems zur Echtzeit-6-DOF-Bestimmung: A-TOM (Wiederholunsicherheit: 20 μm bzw. zwischen 7 μrad und 200 μrad)

■ Schutzrechte:

- A-TOM als Patent angemeldet

■ Publikationen:

- HERRMANN, C. [2014]: Retroreflektoren in der Industrievermessung, Beitrag zum 17. Internationalen Ingenieurvermessungskurs 2014 in Zürich (14.-17. Januar 2014)
- NAAB, Ch.; HENNES, M. [2012]: Das Laser Radar - reflektorlose Distanzbestimmung mittels Frequenzmodulation. AVN 2/2012, p 48-53.
- HERRMANN, C.; LIEBL, W.; NEUMANN, I. [2012]: Lasertrackermessungen des KIT Karlsruhe und der UniBw München, Allgemeine Vermessungsnachrichten (AVN), Wichmann, Heft 8/9 2012, 309-313.
- BERNHART, F.; HENNES, M. [2012]: Leistungsfähigkeit eines "Reflektor 160" in Kombination mit einem Lasertracker, AVN, 2/2012, p.63-69
- HENNES, M. [2010]: Determining 6DOF - A-TOM - a low-cost module for range enlargement of measuring systems. Pres. CMSC, Reno (NV), 14.7.2010.
- HENNES, M.; RICHTER, E. [2008]: A-TOM - eine neuartige instrumentelle Lösung für die hochpräzise und echtzeitnahe 6DOF-Bestimmung. AVN, S. 301-310.
- www.gik.kit.edu/hardwareentwicklungen.php

